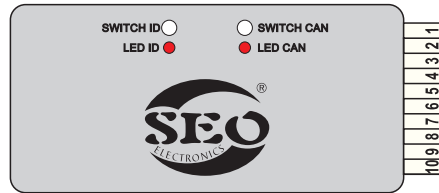


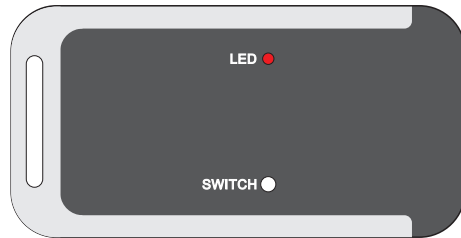
PIN4 (UART Tx)
służy do aktualizacji oprogramowania

53mm x 21mm x 7mm

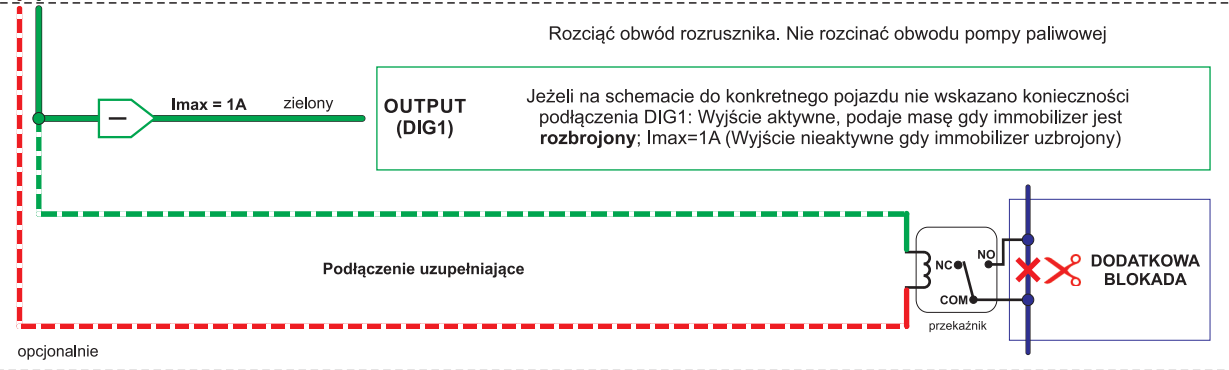
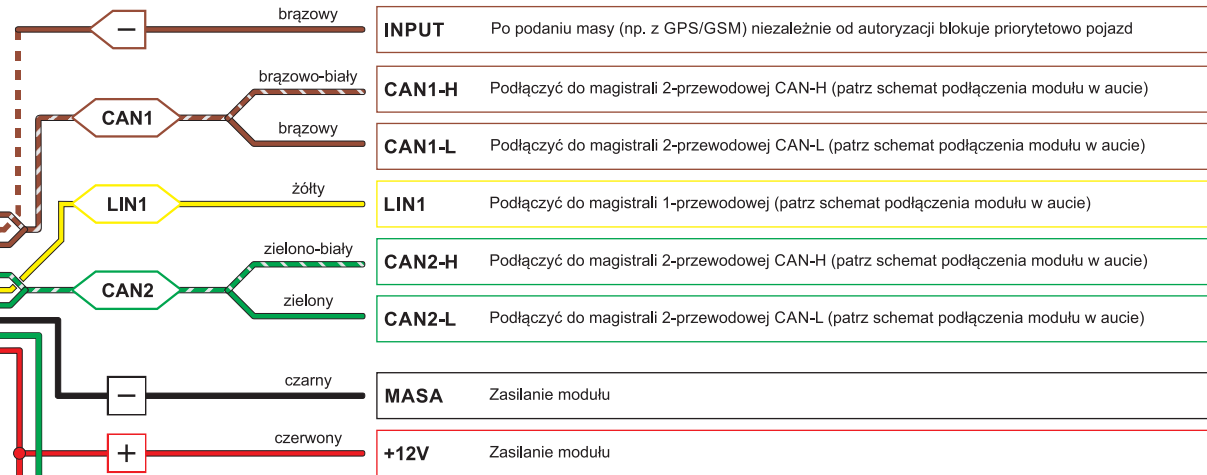


PCB U335

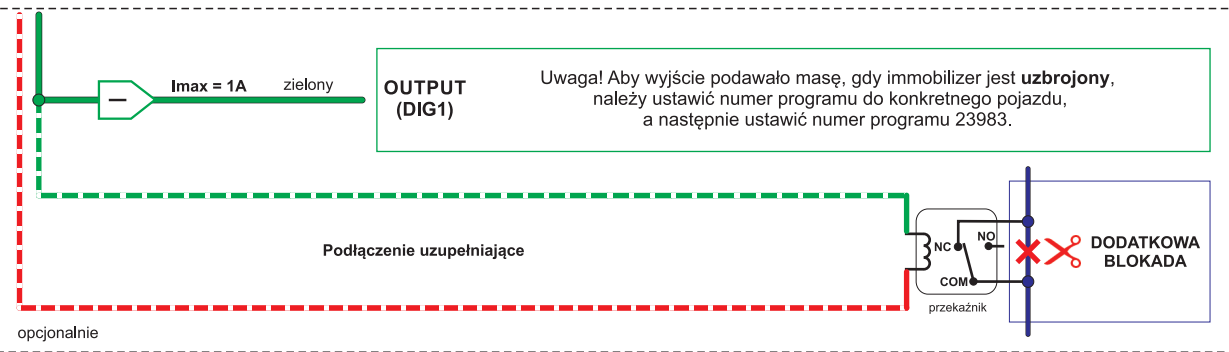
60mm x 30mm x 6mm



ID Transmitter (01xxxxxx)
PCB U370

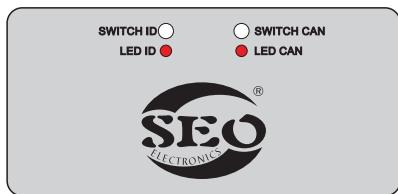


LUB



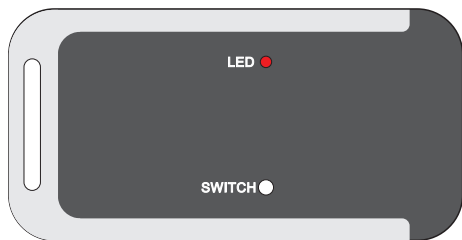
PIN4 (UART Tx)
służy do aktualizacji oprogramowania

53mm x 21mm x 7mm

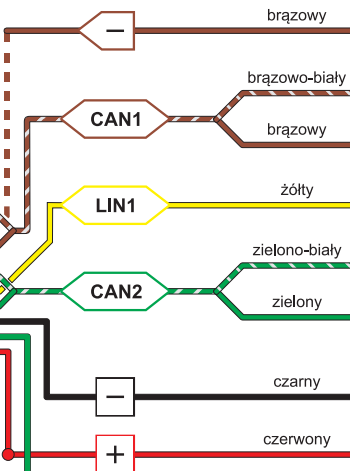


PCB U335

60mm x 30mm x 6mm



ID Transmitter (01xxxxxx)
PCB U370



- INPUT** Po podaniu masy (np. z GPS/GSM) niezależnie od autoryzacji blokuje priorytetowo pojazd
- CAN1-H** Podłączyć do magistrali 2-przewodowej CAN-H (patrz schemat podłączenia modułu w aucie)
- CAN1-L** Podłączyć do magistrali 2-przewodowej CAN-L (patrz schemat podłączenia modułu w aucie)
- LIN1** Podłączyć do magistrali 1-przewodowej (patrz schemat podłączenia modułu w aucie)
- CAN2-H** Podłączyć do magistrali 2-przewodowej CAN-H (patrz schemat podłączenia modułu w aucie)
- CAN2-L** Podłączyć do magistrali 2-przewodowej CAN-L (patrz schemat podłączenia modułu w aucie)
- MASA** Zasilanie modułu
- +12V** Zasilanie modułu

— **Imax = 1A** zielony

OUTPUT (DIG1) Wyjście aktywne - podaje się masę, gdy immobilizer nie zostanie **rozbrojony** w ciągu 2 sekund po włączeniu zapłonu; **Imax=1A** (Wyjście nieaktywne, gdy immobilizer rozbrojony)

LUB

— **Imax = 1A** zielony

OUTPUT (DIG1) Uwaga! Aby wyjście podawało masę, gdy immobilizer jest **uzbrojony**, należy ustawić numer programu do konkretnego pojazdu, a następnie ustawić numer programu 23983.